DIALOG(R) File 347: JAPIO (c) 1999 JPO & JAPIO. All rts. reserv.

05222232 \*\*Image available\*\*
HYDRAULIC PISTON PUMP MOTOR

PUB. NO.: 08-177732 [J P 8177732 A] PUBLISHED: July 12, 1996 (19960712)

INVENTOR(s): UMEDA TOKIHIKO

KAWABATA SACHIO

APPLICANT(s): KAWASAKI HEAVY IND LTD [000097] (A Japanese Company or

Corporation), JP (Japan)

APPL. NO.: 06-325539 [JP 94325539] FILED: December 27, 1994 (19941227)

INTL CLASS: [6] F04B-023/06

JAPIO CLASS: 24.1 (CHEMICAL ENGINEERING -- Fluid Transportation); 21.9

(ENGINES & TURBINES, PRIME MOVERS -- Other); 27.1

(CONSTRUCTION -- Earth Work); 32.9 (POLLUTION CONTROL --

Other)

#### ABSTRACT

PURPOSE: To sufficiently enable use even if a vibration control material is not used by attaining vibration reduction and noise reduction of a hydraulic piston pump motor itself.

CONSTITUTION: In a hydraulic pump 20, a pair of front pump 21a and rear pump 21b are opposed to each other, and rotary shafts are connected to each other by a pump joint 31 so as to mutually negate vibrations generated according to phases of reciprocating motion of respective pistons. The front pump 21a and the rear pump 21b are variable delivery pumps which have the same constitution and whose swash plate 23a inclines to a driving shaft 22 and inclination is controlled by a servo piston 27a constituting a regulator. Since vibration and a noise generated by the hydraulic pump 20 itself are reduced, they can be directly installed on a bracket 32.

# Best Available Copy

(19)日本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

# 特開平8-177732

(43)公開日 平成8年(1996)7月12日

(51) Int.Cl.6

酸別記号 庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

F 0 4 B 23/06

## 審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 6 頁)

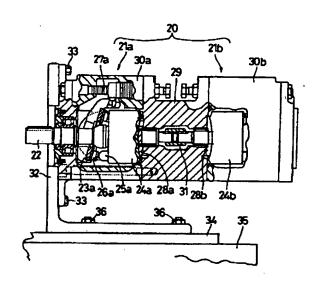
(21)出顧番号	<b>特顧平6-325539</b>	(71)出顧人	000000974
			川崎重工業株式会社
(22)出顧日	平成6年(1994)12月27日	ļ	兵庫県神戸市中央区東川崎町3丁目1番1
			号
		(72)発明者	梅田 時彦
			兵庫県神戸市西区植谷町松本234番地 川
			<b>崎重工業株式会社西神戸工場内</b>
		(72)発明者	
		(1-),2,1,1	兵庫県神戸市西区植谷町松本234番地 川
		·	<b>崎重工業株式会社西神戸工場内</b>
		(74)代理人	
		(4)10至人	弁理士 西教 圭一郎 (外2名)

## (54)【発明の名称】 油圧ピストンポンプモータ

### (57)【要約】

【目的】 油圧ピストンポンプモータ自体の低振動化および低騒音化を図り、防振材を使わないでも充分に使用可能とする。

【構成】 油圧ポンプ20は、一対のフロントポンプ21 a およびリアポンプ21 b を対向させ、各々のピストン25の往復運動の位相を合わせて発生する振動が相互に打消す合うようにポンプ継手31によって回転軸38 a,38bが連結される。フロントポンプ21 a およびリアポンプ21 b は、同一の構成を有し、斜板23 a が駆動軸22に対して傾斜し、レギュレータを構成するサーポピストン27 a によって傾斜角度が制御される可変容量ポンプである。油圧ポンプ20自体の発生する振動や騒音が低減されるので、プラケット32に直接取付けることができる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 回転軸に平行な複数のポアが円周方向に 間隔をあけて形成されるシリンダブロックと、

シリンダブロックの各ボア内を軸線方向に往復運動可能 な複数のピストンと、シリンダブロックの回転軸線方向 の一端例に配置され、各ピストンの先端が押し付けら れ、シリンダブロックの回転軸に対して傾斜している斜 板と、

シリンダブロックの回転軸の他端側に配置され、各ボア に作動油を供給または排出させるための弁板とを備える 10 斜板式油圧ポンプモータが一対設けられ、

前記一対の斜板式油圧ボンプモータは弁板側同士がパル プブロックによって結合され、上下死点の位置を一致さ せたタンデム型構造のダブルボンプにおいて、

各シリンダブロック内のピストン往復運動の位相が一致 するように回転軸を連結することを特徴とする油圧ピス トンポンプモータ。

【簡求項2】 前記一対の油圧ポンプモータへは、共通 吸入管路から分岐して作動油が供給され、

各油圧ポンプモータから排出される作動油は、共通吐出 20 管路に合流することを特徴とする請求項1 記載の油圧ピストンポンプモータ。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、建設機械や一般産業機械の油圧装置などで、ポンプやモータとして利用される 斜板式の油圧ピストンモータの振動・騒音の低減を図る 手段に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来から、建設機械や一般産業機械の油 圧装置には、図6に示すような油圧ピストンポンプ1が 広く用いられている。そのような油圧ピストンポンプ1 は、駆動軸2に対して傾斜した斜板3を有する可変容量 型アキシャルポンプであり、駆動軸2に対する斜板3の 傾斜角度を変化させることによってポンプとしての容量 を変化させることができる。油圧ピストンポンプ1は、 吸入側に作動油を圧入すれば、油圧アクチュエータとし て回転し、モータとして動作することもできる。

【0003】ポンプとしての作用は、駆動軸2によって回転駆動されるシリンダブロック4の円周方向に間隔を 40 あけて形成されるポア内を往復運動可能なピストン5によって行われる。ピストン5の先端は、スリッパ6を介して斜板3の表面に押し付けられる。斜板3の傾斜角度はサーポピストン7によって制御される。駆動軸2が回転駆動される。スリッパ6によって先端が斜板3の表面に押し付けられたピストン5は、斜板3の表面とシリンダブロック4の表面との間隔の変化に従って、シリンダブロック4内に形成されるポア内で往復運動を行う。駆動軸2は、軸受2a153によって支持されている。 50

2

【0004】シリンダブロック4の色端側には、弁板8が設けられ、シリンダブロック4の回転とともに、パルブカパー9内に形成される油路を介して各ポアを作動油の吸入側および吐出側に順次接続する。ポア内をピストン5が運動する際に、ピストンが斜板3側に運動してポア内の空間の体積が増大するタイミングには、作動油が吸入される。ピストンが弁板8側に運動して、ポア内の空間の体積が減少するタイミングには、作動油が吐出される。このような斜板型アキシャルポンプがケーシング10内に収納され、軸継手11を介して駆動源に接続される。

【0005】油圧ピストンポンプ1の取付けは、プラケット12に対して取付ポルト13によって行われる。プラケット12は架台となる共通台板14が設けられる装置本体15に対し、取付ポルト16によって固定される。

【0006】近年、建設機械や一般産業機械においても、低振動化および低騒音化が必要となってきている。 油圧装置を構成する機器類の中では、ピストンポンプが主たる振動や騒音の源となっている。ポンプの固有振動の伝搬経路は、図6の油圧ピストンポンプ1においては、ポンプ2→プラケット12→共通台板14→装置本体15の順番である。

【0007】装置本体15は、その面積が大きいので、 油圧ピストンポンプ1から発生した振動や騒音が、より 増大されて、ポンプ自体より大きな振動や騒音の2次的 な源となる場合があり得る。さらに振動の共振現象が伴 うと、振動や騒音はさらに有害となる。

【0008】このような振動や騒音を抑制することについての先行技術としては、たとえば実関平2-115975がある。この先行技術では、ポンプを取付ける部分に、ゴムなどの弾性体による防振構造を形成する。図6においても、この先行技術の考え方を適用し、防振ゴム17および防振リング18が設けられ、振動源たる油圧ピストンポンプ1になるべく近い位置として、油圧ピストンポンプ1とプラケット12との間に防振構造を形成し、ポンプからの振動伝搬と2次的な振動の発生を防止している。

#### [0009]

40 【発明が解決しようとする課題】図6の防振ゴム17や 防振リング18による防振構造は、高価な材料を使用す るので油圧装置などの製造コストを上昇させる。また防 振構造で振動の伝搬は防止できたとしても、油圧ピスト ンポンプ自体の振動は抑制されず、軸継手11や配管類 に振動を許容するフレキシピリティが求められる。この ため高価かつ有限な寿命のホース類を使用する必要があ り、油圧装置としてのコストをさらに上昇させる。また 防振ゴム17など、弾性体を使用しなければならないの で、その耐久性や経年変化などによって、油圧装置とし 50 ての寿命が短くなり、信頼性が小さくなる。さらにポン 3

プ取付けの際に防振構造を形成しなければならないので、取付け工事の際の手間がかかり、取付け部分の嵩が 大きくなる。

【0010】本発明の目的は、防振構造を使用しないでも低振動および低騒音化を達成することができる油圧ピストンポンプモータを提供することである。

#### [0011]

【課題を解決するための手段】本発明は、回転軸に平行 な複数のポアが円周方向に間隔をあけて形成されるシリ ンダブロックと、シリンダブロックの各ポア内を軸線方 10 向に往復運動可能な複数のピストンと、シリンダプロッ クの回転軸線方向の一端側に配置され、各ピストンの先 端が押し付けられ、シリンダブロックの回転軸に対して 傾斜している斜板と、シリンダプロックの回転軸の他端 側に配置され、各ポアに作動油を供給または排出させる ための弁板とを備える斜板式油圧ポンプモータが一対設 けられ、前配一対の斜板式油圧ポンプモータは弁板側同 士がパルププロックによって結合され、上下死点の位置 を一致させたタンデム型構造のダブルボンブにおいて、 各シリンダブロック内のピストン往復運動の位相が一致 20 するように回転軸を連結することを特徴とする油圧ピス トンポンプモータである。また本発明は、前記一対の油 圧ポンプモータへは、共通吸入管路から分岐して作動油 が供給され、各油圧ポンプモータから排出される作動油 は、共通吐出管路に合流することを特徴とする。

## [0012]

【作用】油圧ポンプの振動・騒音の低減研究として、斜板式油圧ポンプが発生する振動および騒音を実測し、解析・検討した結果、後部すなわち弁板側端面から音が強く放射されていること、またその原因はポンプ全体が架 30台と同位相で軸線方向に剛体振動するためであることが判明した。

【0013】 斜板式油圧ポンプの振動モデルとしては、図7に示すように、ポンプと架台とを4質点系でシミュレートすることができる。Mcr, Mr, Mc, Mcrは、ポンプケーシング前部質量、ピストンおよび駆動軸の質量、シリンダ質量、およびポンプケーシング後部質量をそれぞれ表す。Kr, Crは、駆動軸のころがり軸受のばね定数および減衰定数をそれぞれ表す。K, Cは、ピストンとシリンダ間のばね定数および減衰定数をそれぞれをす。Ccはピストンと弁板との間の減衰定数を表す。Kr, Kcは、プラケットおよびポンプケーシングのばね定数をそれぞれ表す。Ir, Ir, Ic, Irは、ポンプケーシング前部、ピストンおよび駆動軸、シリンダ、およびポンプケーシング後部の振動強度を表す。Fは圧力脈動を表す。

【0014】図7のシミュレートに基づき、計算機による振動解析を実施した結果を図8および図9に示す。図8は、ピストンとシリンダとの間に加わる圧力脈動を示す。図9は、振動加速度について破線でシミュレートの

結果の解析値、実 で実測値をそれぞれ示し、これらの 結果は、ほぼ一致することが判る。

【0015】この解析結果から、①ポンプ支持系が非対称のため、圧力脈動による内力がピストンとシリンダに作用する際、この削体振動を励起すること、②ポンプの主要な音響放射を低減するために圧力脈動をまず小さくする必要があること、③ポンプの支持部の剛性もまた重要な意味を持つことが判る。

[0016] 本発明は、上記解析結果を踏まえて考案したものであり、対称型のタンデムポンプを使用し、前後ポンプのポンピング作用の位相を合わせることにより、内部の剛体振動をキャンセルして低騒音化を図るものである。

【0017】本発明に従えば、一対の斜板油圧ポンプモータが弁板側で相互に結合され、シリンダブロック内のピストン往復運動の上下死点の位置が一致するようにパルプブロックで結合されたタンデム型構造のダブルポンプにおいて、各シリンダブロック内のピストン往復運動の位相が一致するように、回転軸を連結する。その結果、発生する振動は相互に反対方向となり、相互に打消し合う。そのため低振動化および低騒音化が図られ、防振構造を用いないでも振動の伝搬や2次的な振動の発生を防ぐことができる。

[0018] また本発明に従えば、吸入および吐出口を合流し、一対の油圧ポンプモータが外部的には1つの油圧ポンプモータとして動作する場合には、一対の油圧ポンプモータが同一条件で動作するので、各油圧ポンプモータで発生する振動や騒音をほとんど等しくすることができ、打消し合って外部に対する振動や騒音の発生を著しく抑制することができる。

#### [0019]

【実施例】図1は、本発明の一実施例による油圧ポンプ20の構成を示す。油圧ポンプ20は、フロントポンプ21aおよびリアポンプ21bが駆動軸22の軸線を共通とし、前後に直列に接続されて形成される。フロントポンプ21aおよびリアポンプ21b内の構成は、基本的に同一であり、対応する部分には同一の参照番号を付し、添え字aおよびbによって区別する。構成要素を総称するときには、参照符号のみを用いる。

40 【0020】フロントポンプ21 aおよびリアポンプ21 bは、ともに可変容量形アキシャルポンプである。容量を変化させるために、斜板23 aが設けられ、駆動軸22に対して傾斜している。駆動軸22の軸線上には、シリンダブロック24 aには円周方向に間隔をあけて複数のポアが形成され、各ボア内をピストン25 aが駆動軸22の軸線に平行な軸線方向に往復運動可能である。ピストン25 aの先端は、スリッパ26 aを介して斜板23 aの表面に押し付けられている。斜板23 aの傾斜角度50 は、レギュレータを形成するサーポピストン27 aによ

って制御される。

【0021】シリンダプロック24a,24bの各ポア内への作動油の供給と排出とは、弁板28a,28bを介してそれぞれ行われる。弁板28a,28bには、パルププロック29を介して作動油が供給または排出される。フロントポンプ21aおよびリアポンプ21bは、それぞれケーシング30a,30b内に構成される。

【0022】フロントポンプ21aおよびリアポンプ21bは、ポンプ継手31によって相互に連結される。油圧ポンプ20全体としては、ブラケット32に取付ポルト33を介して取付けられる。ブラケット32は、共通台板34が設けられる油圧装置などの装置本体35に取付ポルト36によって固定される。ポンプ継手31が結合するフロントポンプ21aおよびリアポンプ21bの回転軸38a,38bは、後述するようにスプラインが設けられており、回転位相の調整が可能である。

【0023】図2は、回転軸38およびシリンダブロッ ク24に設けられるスプラインの状態を示す。図2 (A) に示すように、回転軸38には、シリンダプロッ ク24と結合するオススプライン40と、ポンプ継手3 1と結合するオススプライン41が形成されている。図 2 (B) に示すように、シリンダブロック24には、複 数のボア42が円周方向に間隔をあけて形成される。中 心には、回転軸38のオススプライン40に対応するメ ススプライン44が形成される。回転軸38のオススプ ライン40は、シリンダプロック24のメススプライン 44に嵌合する。回転軸38のオススプライン41は、 ポンプ継手30に形成されるメススプラインに嵌合す る。各ポンプ21a、21bの基準とする1つのシリン ダボア42に各スプラインの位相を合わせて加工し、各 30 ポンプ21a、21bのポア42穴の位置を合わせて組 立てることによって、各シリンダプロック24a,24 b内のピストン25の往復運動の位相を一致させること ができる。また、スプライン加工の位相を任意に加工し た場合においても、下配の方法で位相を合わせることも 可能である。

【0024】本実施例では、ボア42が等間隔に9個形成され、オススプライン40およびメススプライン41は等間隔に20個形成され、オススプライン41は等間隔に17個形成される。これらの9,20,17の数値40は、互いに共通な約数を持たない素数関係にあり、ボンプ継手31およびシリンダプロック29の噛合わせの変更によってフロントポンプ21aおよびリアポンプ21bの位相合わせを精密に行うことができる。すなわちスプラインの歯数が20および17であるので、20×17=340で1周期の40°を割った商の0.118°の刻みで位相合わせが可能となる。たとえば図2(B)のように、1番上の部分でボア42とスプライン構44との位置を合わせておくと、時計まわりに9番目のメススプライン44と4番目のポア42との位相差は3.650

6

36°となり、この刻みでボア42に対するスプライン 溝44の位相差を調整することができる。また図2 (A)に示すスプライン溝41は、時計まわりで3番目 のスプライン溝41と図2(B)に示す時計まわりで2 番目のボア42との位相差が2.000°となり、以下 この基準で位相差を調整することができる。両方の調整 を組合わせれば、前述のように0.118°を単位とし て位相差を調整することができる。

【0025】図3は、図1のシリンダブロック29内部に形成される作動油の通路を示す。共通吸入ポート50から吸入される作動油は吸入路51a,51bに分岐して、弁板28a,28bにそれぞれセットする。弁板28a,28bから送出される作動油は、吐出路52a,52bからそれぞれ排出される。このように別個の出口ポートとしての52a,52bから吐出される作動油は、別々の用途に使用することができる。

【0026】図4は、本発明の他の実施例のパルププロック59の構成を示す。本実施例は図1に示す実施例に類似し、対応する部分には同一の参照符を付す。注目すべきは、吐出路52a,52bが、共通吐出ポート60に合流することである。パルププロック59を用いれば、フロントポンプ21aおよびリアポンプ21bは、外部的には一体のポンプとして動作し、吐出圧などの動作条件は同一となる。このため、各シリンダプロック24a,24bから発生する振動もほとんど同一となり、方向のみが反対となるので、打消し合って発生レベルを異常に小さく低減することができる。

【0027】図5は、図1の実施例による位相合わせの考え方を示す。図5(1)に示すように、フロントボンプ21aの吐出圧は、ボア42が等間隔に9個形成されているので、駆動軸22の40度回転毎に圧力変動が生じる。図5(2)に示すように、リアボンプ21bの吐出圧がフロントボンプ21aの吐出圧に比較してx度の位相遅れがあれば、前述のスプラインの噛合わせ位置をずらす調整によって、位相を進めてタイミングを合わせることができ、シリンダブロック24a,24bの振動が相互に打消されて外部に伝達される振動および騒音を低減することができる。以上の各実施例では、油圧ボンプは、油圧モータのような回転式アクチュエータとしても使用することができ、このような使い方でも同様に振動や騒音の発生を低減することができる。

【0028】また、斜板23の傾斜角度が固定される固定容量型であってもよい。

[0029]

【発明の効果】以上のように本発明によれば、一対の斜板式油圧ピストンモータポンプを軸線方向で対向させ、発生する振動を相互に打消し合うようにすることができるので、油圧ピストンポンプ自身の低振動化および低騒音化を達成することができる。これによって、本発明の

油圧ピストンポンプモータを油圧装置などに取付ける際 には、特に防振構造を設けなくても充分に軸方向振動を 低減することができる。防振構造を設けないので、防振 材としてのゴム材料などによる寿命の短縮や信頼性の低 下がない。

【0030】また一般に、1つの大容量の油圧ポンプモ ータと、その半分の容量の一対の油圧ポンプモータを構 成する場合とを比較すると、小容量のポンプを利用する 方が量産効果などによって、かえって製造コストが低減 される場合もあり得る。また小形のダブルボンプなどの 10 20 油圧ポンプ 方が高速で運転することができるので、大形のシングル ポンプに比較して重量が小さくなることは周知である。

【0031】また本発明によれば、一対の油圧ポンプモ ータは全体として1台のポンプとして動作するので、各 油圧ポンプモータにおける振動発生の条件が一致し、打 消しによる低減効果を増大させることができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例の構成を部分的に切欠いて示 す正面図である。

【図2】図1の実施例の回転軸およびシリンダブロック 20 32 プラケット の側面図である。

【図3】図1の実施例のパルププロックの簡略化した正 面図である。

【図4】本発明の他の実施例によるパルププロックの簡 略化した正面図である。

【図5】図1の実施例のフロントポンプ吐出圧およびリ アポンプ吐出圧の時間変化を示すグラフである。

【図6】従来からの油圧ピストンポンプの構成を部分的 に切欠いて示す正面図である。

【図7】斜板式油圧ポンプの振動解析用4質点系シミュ レートモデルを示すプロック図である。

【図8】図7のモデルへの入力被形を示すグラフであ

【図9】図7のシミュレート波形と実測波形とを、破線 と実線とでそれぞれ示すグラフである。

#### 【符号の説明】

21a フロントポンプ

21b リアポンプ

22 駆動軸

23a 斜板

24a, 24b シリンダブロック

25a ピストン

28a, 28b 弁板

29,59 パルププロック

31 ポンプ継手

35 装置本体

38, 38a, 38b 回転軸

40,41 オススプライン

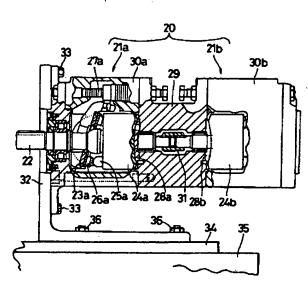
44 メススプライン

42 ポア

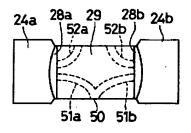
50 共通吸入ポート

60 共通吐出ポート

[図1]



[図3]



[図4]

